


10 Entrée

$\Phi = \text{var}_{A_2}$    $A_1$   $A_5$   
 $P_{A_0}$  un des facteurs de  $\Phi$   
 programme posant en libre  $\text{var}_{A_2} = f(A_0, \dots)$  dans  $\Phi$  avec le reste de  $\Phi$   
 Pose en libre  $\hat{\Phi} = \Phi$  où on a remplacé  $P_{A_0}$  par  $f(A_0, \dots)$

XFREP : MOVEM.L A0/A1/A5/A6, -(SP)

JSR (A2) pose  $f(A_0, \dots)$

MOVE.L (SP), A0

MOVE.L -(A0), D0

ADD.L D0, A0

MOVE.L (A0), D1  $D1.w = k = \text{exposant de } P_{A_0} \text{ dans } \Phi$

CMPI #1, D1

BEQ MJ10

MOVE.L A2, A0

BSR XEXPF

MJ10 : MOVE.L A2, A1  $\text{var } A_1 = f^k$

MOVE.L A6, A5

MOVE.L (SP)+, A4

MOVE.L A4, D1

MOVE.L (SP)+, A2

SUB.L A2, D1

BSR PLB76

SUBQ #1, (A5) un facteur en moins

MOVE.L -(A6), D0

LEA (A4, D0.L), A2

MOVE.L (SP)+, D1

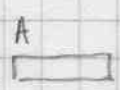
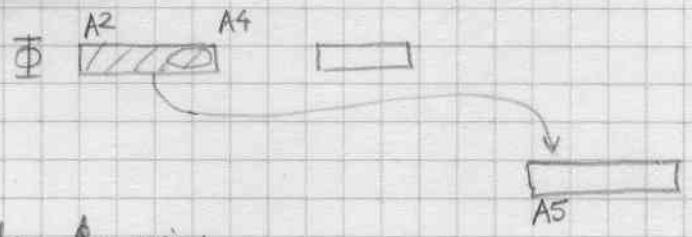
SUB.L A2, D1

BSR PLB76

MOVE.L A5, A0

BSR XCONCP  $\Phi$  avec  $P(A_0)^k$  oté

BRA KL860



$\Phi$  avec  $P(A_0)^k$  oté  
 $\Phi$